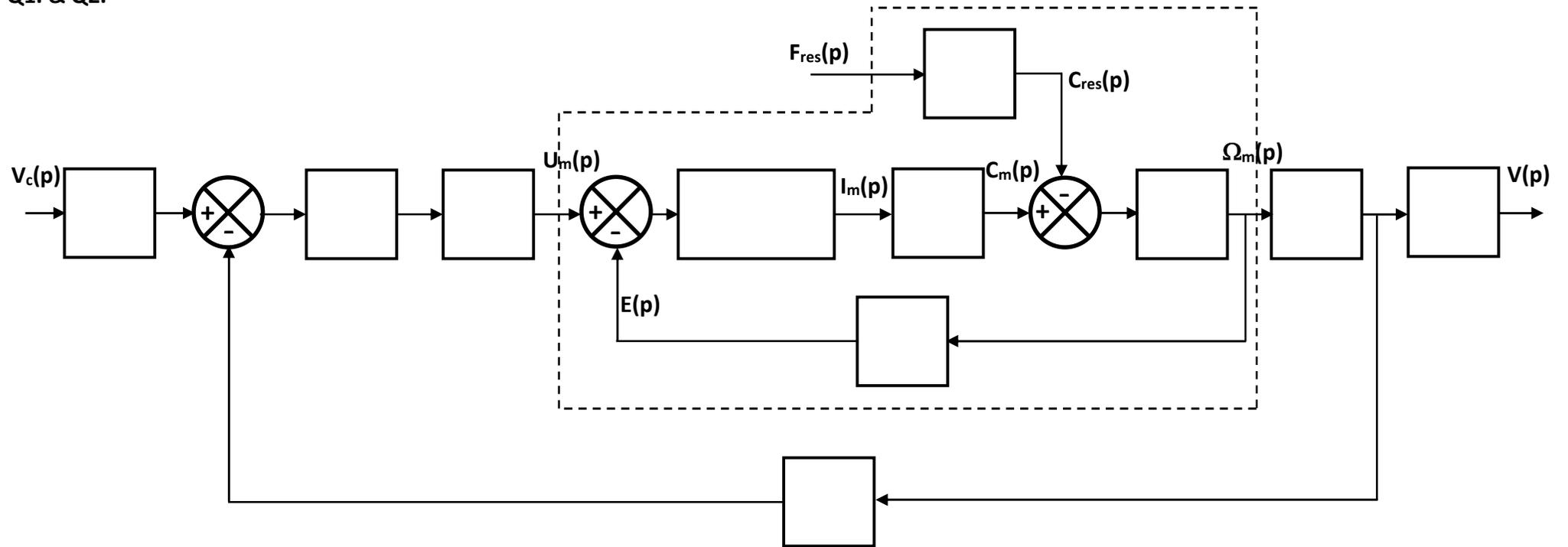


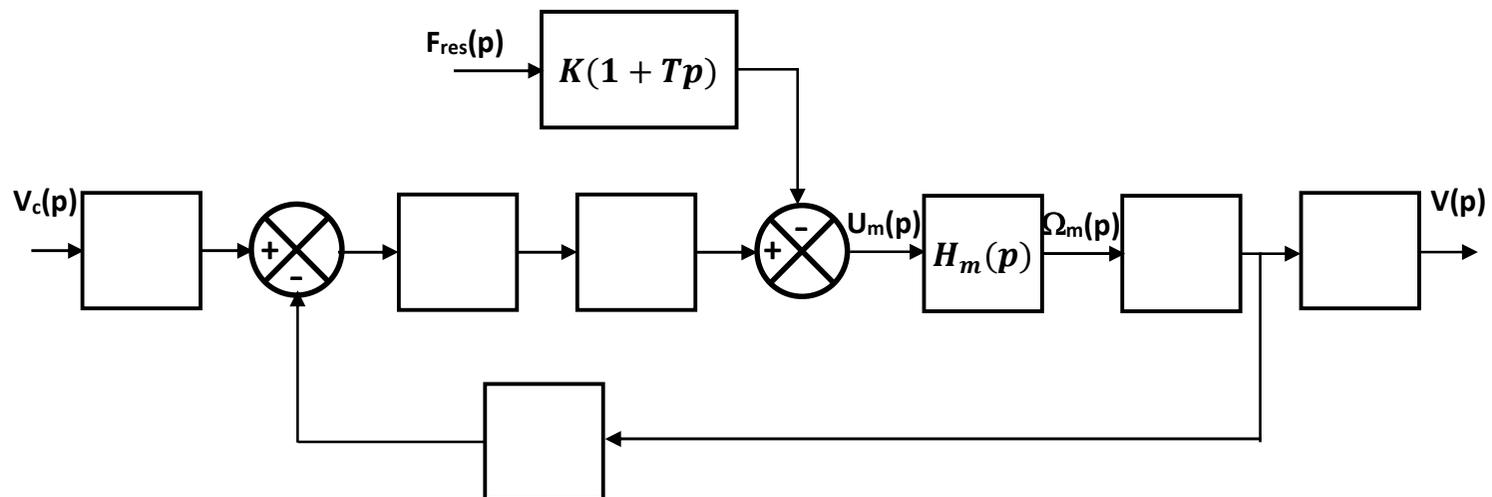
DOCUMENT RÉPONSES

<u>Nom</u> :	<u>Note</u> :
<u>Prénom</u> :	
<u>Observations</u> :	

Q1. & Q2.



Q3.



Justification de la forme du nouveau schéma bloc avec perturbation décalée en amont du moteur :

Expression de K et de T :

Expression de $H_m(p)$ sous forme canonique :

$$K =$$

$$T =$$

$$H_m(p) =$$

Q4. Expression de K_1 :

Q5. Expression de K_a et de K_b : *On pourra expliquer sur le schéma bloc de Q3. les manipulations effectuées*

Q6. Expression de $H_1(p)$ et de $H_2(p)$:

On pourra détailler les différentes étapes du raisonnement en simplifiant le schéma bloc selon les cas.



$H_1(p) =$	$H_2(p) =$
------------	------------

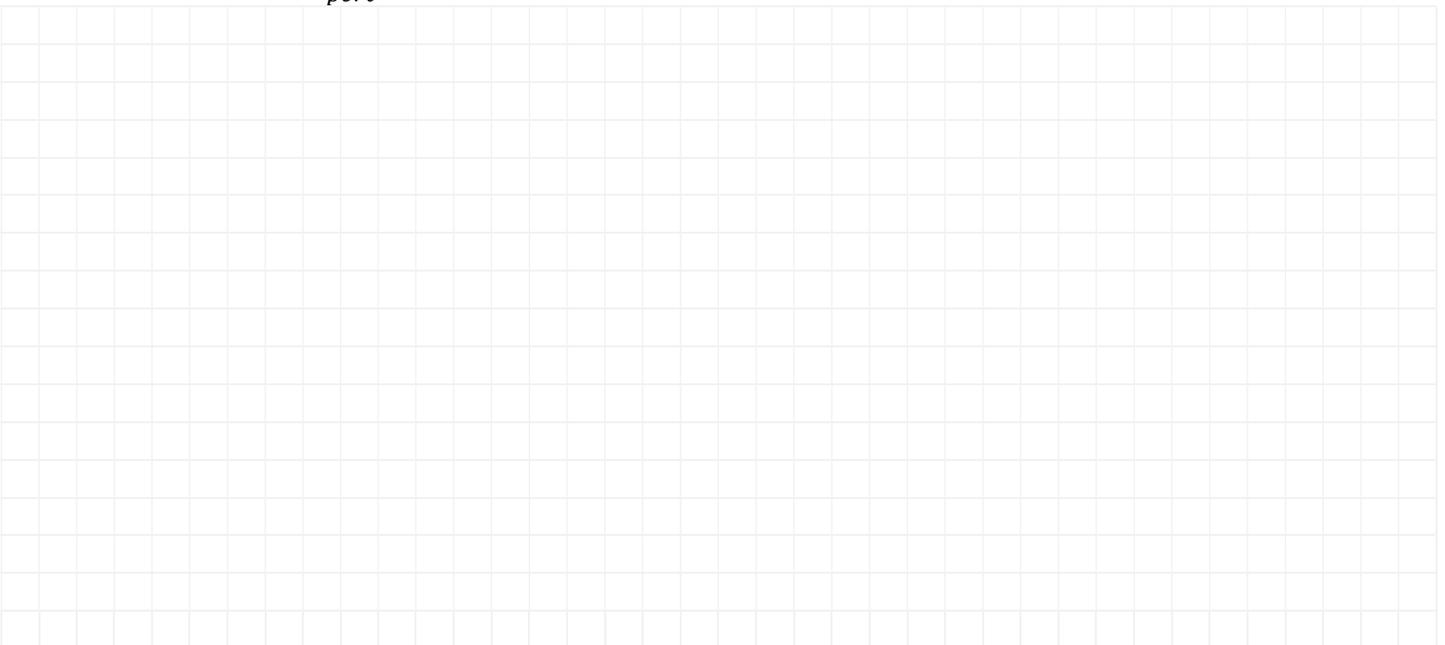
Q7. Expression de $v(+\infty)$ en absence de perturbations et conclusion sur l'exigence 1.1.3 :



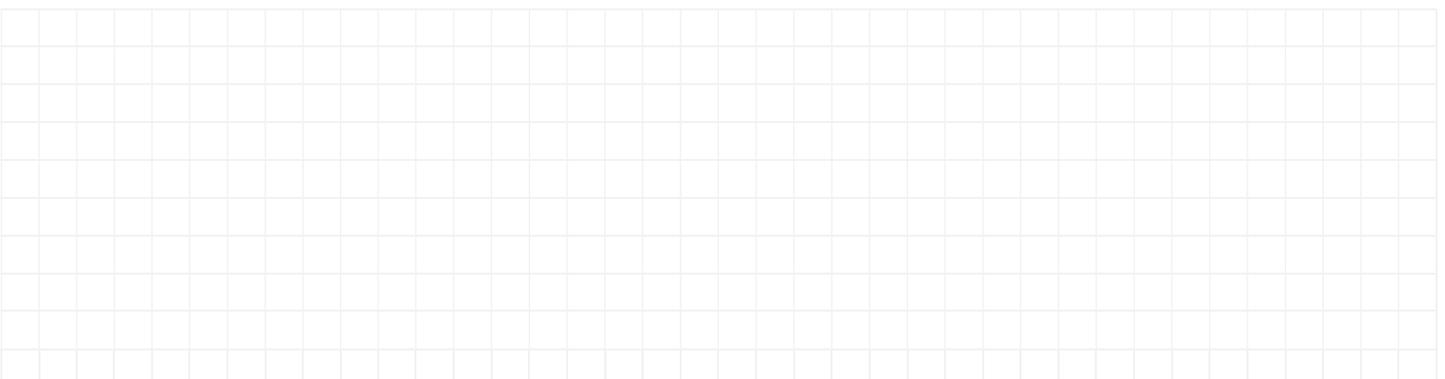
Q8. Expression de la chute de vitesse $\Delta v(+\infty)$ à l'apparition d'une perturbation :

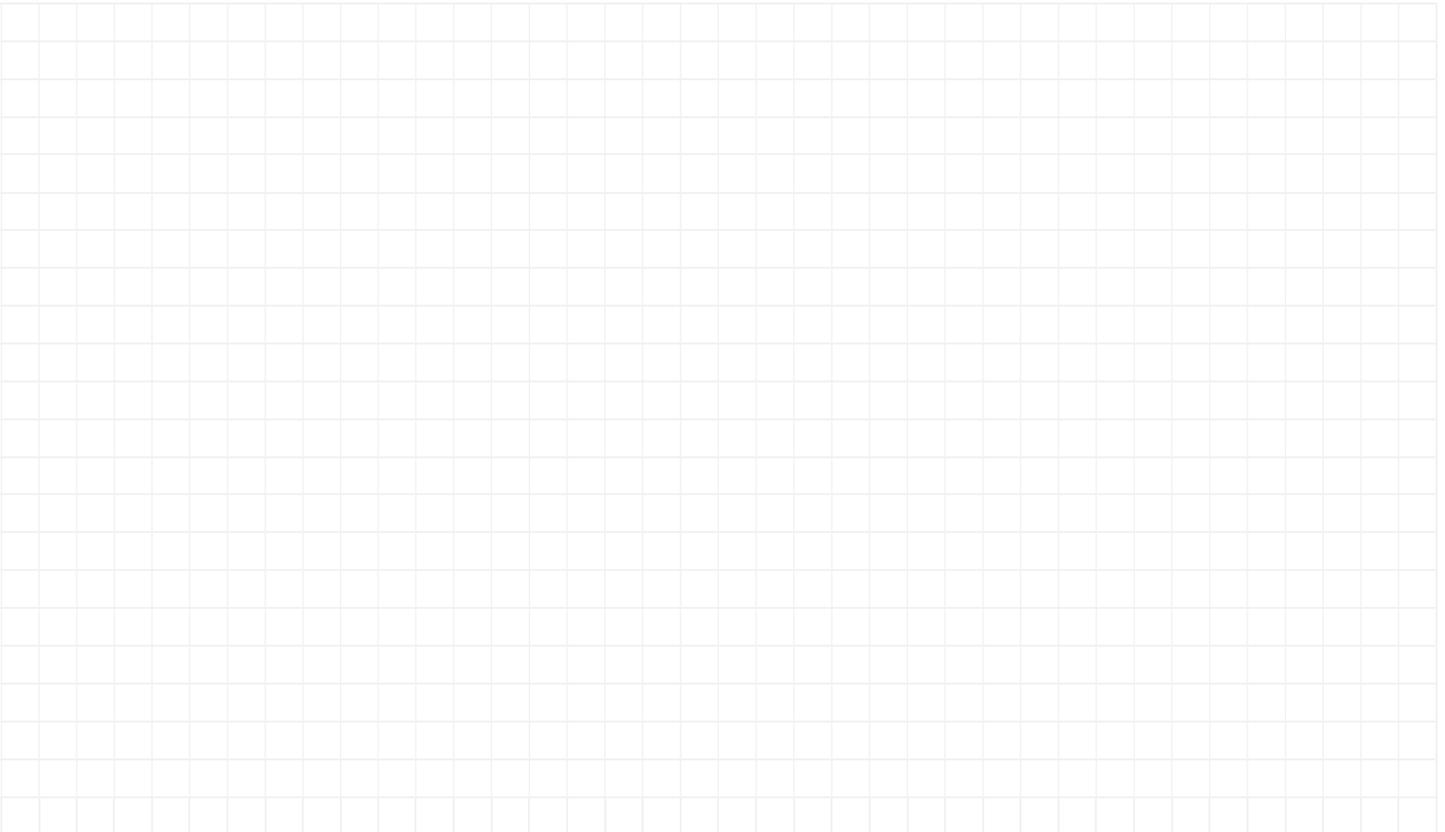


Q9. Détermination de C_{pert} :



Q10. Graphe de liaisons :



Q11. Figures géométrales :**Q12.** Loi entrée-sortie :**Q13.**